

```
--> load (gcdex) $ load (grobner) $ load (eigen) $ load ("nchrpl") $
/* load(sym)$ load("sym/compile")$ */

--> /*=====      subroutine 1 =====*/

--> /*
  以下は逆元を求めるサブルーチンプログラム
  使い方
```

A: 逆元を求めたい元

Const: 代数体を規定しているリスト

例えば Const:[v,gv[0],[a[1],B[1]]] など

gv[0]: 最小多項式 変数v

B[1]: 添加される数a[1]が満たす冪根方程式

具体的には Const:[v,v^8-v^6+v^4-v^2+1],[a[1],a[1]^2-5/4]]\$

*/

```
--> Inverse (A, Const) := block (

  [ Nconst, vn, Tn, rwn, rpn ],

  Nconst: length ( Const ),
  vn: Nconst,
  varL: [],
  maxpL: [],

  Tn: 1,
  for i: 1 thru Nconst do (

    con: Const [ i ],
    y [ i ]: con [ 1 ], varL: endcons ( y [ i ], varL ),
    D [ i ]: con [ 2 ],
    pw [ i ]: hipow ( D [ i ], y [ i ] ), maxpL: endcons ( pw [ i ], maxpL ), Tn: Tn * pw [ i ]

  ),
  /* 基底の次数の組み合わせ
```

Tn: pw[1]*pw[2]*pw[3] 2*3*2=12

pwL: 基底次数の組み合わせのリスト

```
[[0,0,0],[0,0,1],[0,1,0],[0,1,1],[0,2,0],[0,2,1],
  [1,0,0],[1,0,1],[1,1,0],[1,1,1],[1,2,0],[1,2,1]]
```

rwn: 繰り返し同じ数を書く数(re-wright number)

rpn: (repetition number)

例えば上の例ではリスト[x1,x2,x3]のx3の例でいうとx2だけをみると

[0,0,1,1,2,2,0,0,1,1,2,2]となっているが、この

[0,0,1,1,2,2]の繰り返しが2回繰り返されている。

この数を指定する数

Tn pw[i] rwn rpr

12 ÷ 2 = 6 1=Tn/(pw[1]*rwn)

6 ÷ 3 = 2 2=Tn/(pw[2]*rwn)

2 ÷ 2 = 1 6=Tn/(pw[3]*rwn)

という関係式があるので下記のプログラムとなる

*/

```
pwL:[ ],
```

```
for i:1 thru Tn do ( pwL: endcons ( [ ], pwL ) ),
```

```
rwn: Tn,
```

```
for i:1 thru Nconst do (
```

```
  rwn: rwn / pw [ i ],
```

```
  rpn: Tn / ( pw [ i ] * rwn ),
```

```
  n: 1,
```

```
for j:1 thru rpn do (
```

```
for k:1 thru pw [ i ] do (
```

```
for m:1 thru rwn do (
```

```
  pwL [ n ]: endcons ( k - 1, pwL [ n ] ), n: n + 1
```

```
  )
```

```
)
```

```
)
```

```
),
```

```
baseL:[ ],
```

```
for i:1 thru Tn do (
```

```
  b: 1,
```

```
  for j:1 thru vn do ( b: b * varL [ j ] ^ pwL [ i ] [ j ] ),
```

```

baseL: endcons ( b , baseL )

),
coefL: makelist ( c [ i ], i , 0 , Tn - 1 ),
F: sum ( coefL [ i ] * baseL [ i ], i , 1 , Tn ),
W: F * A ,

for i: 1 thru Nconst do (
W: remainder ( W , Const [ i ] [ 2 ], varL [ i ])
),
W: expand ( W ),
CeL: [],
for i: 1 thru Tn do (
ce: W ,
for j: 1 thru vn do ( ce: coeff ( ce , varL [ j ], pwL [ i ] [ j ] ) ),

CeL: endcons ( ce , CeL )

),
CeL [ 1 ]: CeL [ 1 ] - 1 ,
SLV: solve ( CeL , coefL ),
IA: sum ( coefL [ i ] * baseL [ i ], i , 1 , Tn ),
IA: ev ( IA , SLV )
) $

--> /*=====      subroutine 2 =====*/

--> /*
以下は、代数体の次数を低減させるサブルーチンプログラム

Const: 代数体を規定しているリスト

例えば Const:[ [v,gv],[a[1],B[1]]] など
gv[i]: 現在の体で使用されている v の最小多項式
B[1]: 添加される数a[1]が満たす冪根方程式

具体的には Const:[ [v,v^8-v^6+v^4-v^2+1],[a[1],a[1]^2-5/4]]$

*/

```

```

--> Reduce ( A , Const ) := block (

```

```

crn: length ( Const ) ,

```

```

for i: 1 thru crn do (A: remainder (A, Const[i][2], Const[i][1])),

A

)$

--> /*=====      main program =====*/

--> fx: x ^ 4 + 4 * x + 2;

--> N: 4; NN: N!;

--> rtL: [α, β, γ, δ];
fx1: divide (fx, x - α, x);
fx2: divide (fx1[1], x - β, x);
fx3: divide (fx2[1], x - γ, x);
fx4: divide (fx3[1], x - δ, x);

--> /* v[i]の計算の時に必要*/

--> cL: [1, 2, 3, 4]; zL: [u1, u2, u3, u4];
V(cL, rtL):= sum (cL[i] * rtL[i], i, 1, N);

--> V(cL, rtL);

--> /* α,β,γの計算の時に必要*/

--> prtL: listify (permutations (rtL));

--> viL: makelist (v[i], i, 1, NN);

--> pVrtL: makelist (V(cL, prtL[i]), i, 1, NN);

--> virtL: map (lambda ([x, y], x = y), viL, pVrtL);

--> awL: [1, 0, 0, 0]; bwL: [0, 1, 0, 0]; cwL: [0, 0, 1, 0]; dwL: [0, 0, 0, 1];

--> pawL: makelist (V(awL, prtL[i]), i, 1, NN);
pbwL: makelist (V(bwL, prtL[i]), i, 1, NN);
pcwL: makelist (V(cwL, prtL[i]), i, 1, NN);
pdwL: makelist (V(dwL, prtL[i]), i, 1, NN);

--> vxL: makelist (x - v[i], i, 1, NN);

--> awxL: makelist (pawL[i] / (x - v[i]), i, 1, NN);
bwxL: makelist (pbwL[i] / (x - v[i]), i, 1, NN);
cwxL: makelist (pcwL[i] / (x - v[i]), i, 1, NN);
dwxL: makelist (pdwL[i] / (x - v[i]), i, 1, NN);

--> Vx: apply ("*", vxL);

--> /* α, β, γ, δ の計算 の準備 */

```

```

--> Pax: 0 $
    for i: 1 thru NN do ( Pax: Pax + Vx * awxL [ i ] ) $
    Pax $
    Pbx: 0 $
    for i: 1 thru NN do ( Pbx: Pbx + Vx * bwxL [ i ] ) $
    Pbx $
    Pcx: 0 $
    for i: 1 thru NN do ( Pcx: Pcx + Vx * cwxL [ i ] ) $
    Pcx $
    Pdx: 0 $
    for i: 1 thru NN do ( Pdx: Pdx + Vx * dwxL [ i ] ) $
    Pdx $

-- eVx: ev ( Vx , virtL ) $ eP: eVx $ R1: remainder ( eP , fx4 [ 2 ] ,  $\delta$  ) $ R2: remainder ( R1 , fx3 [
> 2 ] ,  $\gamma$  ) $ R3: remainder ( R2 , fx2 [ 2 ] ,  $\beta$  ) $ R23: remainder ( R3 , fx1 [ 2 ] ,  $\alpha$  ) $ Vx: R23 ;
    ePax: ev ( Pax , virtL ) $ eP: ePax $ R1: remainder ( eP , fx4 [ 2 ] ,  $\delta$  ) $ R2: remainder ( R1 ,
    fx3 [ 2 ] ,  $\gamma$  ) $ R3: remainder ( R2 , fx2 [ 2 ] ,  $\beta$  ) $ R23: remainder ( R3 , fx1 [ 2 ] ,  $\alpha$  ) $ Pax:
    R23 ;
    ePbx: ev ( Pbx , virtL ) $ eP: ePbx $ R1: remainder ( eP , fx4 [ 2 ] ,  $\delta$  ) $ R2: remainder ( R1 ,
    fx3 [ 2 ] ,  $\gamma$  ) $ R3: remainder ( R2 , fx2 [ 2 ] ,  $\beta$  ) $ R23: remainder ( R3 , fx1 [ 2 ] ,  $\alpha$  ) $ Pbx:
    R23 ;
    ePcx: ev ( Pcx , virtL ) $ eP: ePcx $ R1: remainder ( eP , fx4 [ 2 ] ,  $\delta$  ) $ R2: remainder ( R1 ,
    fx3 [ 2 ] ,  $\gamma$  ) $ R3: remainder ( R2 , fx2 [ 2 ] ,  $\beta$  ) $ R23: remainder ( R3 , fx1 [ 2 ] ,  $\alpha$  ) $ Pcx:
    R23 ;
    ePdx: ev ( Pdx , virtL ) $ eP: ePdx $ R1: remainder ( eP , fx4 [ 2 ] ,  $\delta$  ) $ R2: remainder ( R1 ,
    fx3 [ 2 ] ,  $\gamma$  ) $ R3: remainder ( R2 , fx2 [ 2 ] ,  $\beta$  ) $ R23: remainder ( R3 , fx1 [ 2 ] ,  $\alpha$  ) $ Pdx:
    R23 ;

--> /* Vxは最小多項式gx[0]の候補となる。 Vx が因数分解されたかどうかチェックする。
    因数分解されないとき gx[0]=Vx とする
    Vxが因数分解されたとき gx[0]=part(Vx,1) として因数分解の第1因子をgx[0]とする
    以上の判断をして以下の議論をする。
        参考：式" f "の1番目(n=1)の因数を取り出す命令 part(f,n)

    hipow(Vx,x)
    と言うコマンドも面白い

    */

--> Vx: factor ( Vx ) ;

--> Vpw: hipow ( Vx , x ) $
    if Vpw = NN then gx [ 0 ]: Vx else gx [ 0 ]: part ( Vx , 1 ) $
    gx [ 0 ] ;

```

```
--> gv[0]:subst(v,x,gx[0]);
```

```
--> /*ここ重要 拘束条件のリスト作成
```

Const:[]\$ 巡回拡大の際に現れる2項方程式B[i]とその根として添加される数a[i]を
巡回拡大が現れる度に拘束条件リストに付け加えられるリスト

Const:cons([a[i],B[i]],const); という命令で積み重ねる

CurConst:[]\$ 高速条件Consにその時点での最小多項式の条件を加えるた高速条件

CurConst:cons([v,gv[i]],Const); */

/*現時点での単拡大体F(v)上での拘束条件作成は以下の通り*/;

```
--> Const:[]$
```

```
CurConst:[]$
```

```
CurConst:cons([v,gv[0]],Const);
```

```
--> dV:diff(Vx,x);
```

```
--> dVx:diff(Vx,x); dVv:subst(v,x,dVx); IdV:Inverse(dVv,CurConst);
```

```
-- /* 逆元がvの多項式として求まったので、 $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  の計算が出来るようになった */
```

```
>
```

```
Pav:subst(v,x,Pax); Pbv:subst(v,x,Pbx); Pcv:subst(v,x,Pcx); Pdv:subst(v,x,  
Pdx);
```

```
/* wa1:expand(Pav*IdV); HTML用*/
```

```
av:Reduce(Pav*IdV,CurConst); bv:Reduce(Pbv*IdV,CurConst)$ cv:Reduce(Pcv*  
IdV,CurConst)$ dv:Reduce(Pdv*IdV,CurConst)$
```

```
SoL:[ $\alpha$ =av, $\beta$ =bv, $\gamma$ =cv, $\delta$ =dv]$
```

```
--> VivL:expand(ev(virtL,SoL))$
```

```
--> check:[]$ GgrL:[]$
```

```
for i:1 thru NN do (
```

```
z:remainder(subst(rhs(VivL[i]),x,Vx),gv[0]),
```

```
check:endcons(z,check), if z=0 then GgrL:endcons(i,GgrL)
```

```
)$
```

```
check;GgrL;
```

```
--> /*
```

これで準備が整った。後は組成列に従って巡回拡大に分解して

gx[0] -> gx{1} -. gx[2] -> gx[3] -> gx[4] と

最小多項式の次数を提言してゆく計算

```
*/
```

```
--> /* 第4ステップ P=2 */
```

```

--> Gal11:[1,4,5,8,9,12,13,16,17,20,21,24]$
    Gal12:[2,3,6,7,10,11,14,15,18,19,22,23]$

--> N1:length ( Gal11 );

--> vx1L: makelist ( x - v [ Gal11 [ i ] ], i, 1, N1 );
    vx2L: makelist ( x - v [ Gal12 [ i ] ], i, 1, N1 );

--> h0: apply ( "*" , vx1L );
    h1: apply ( "*" , vx2L );

--> h0: ev ( h0 , VivL ) $ h0: Reduce ( h0 , CurConst );
    h1: ev ( h1 , VivL ) $ h1: Reduce ( h1 , CurConst );

--> t0: ratexpand ( ( h0 + h1 ) / 2 ) $ t0: Reduce ( t0 , CurConst ) $
    t1: ratexpand ( ( h0 - h1 ) / 2 ) $ t1: Reduce ( t1 , CurConst ) $

--> ratvars ( x ) $ t0; t1: ratsimp ( t1 );
/* t1:expand(t1)$ t1:ratsimp(t1); */

--> t1: expand ( t1 ) $
    cv: coeff ( t1 , x , hipow ( t1 , x ) );
    cv: Reduce ( cv , CurConst );
    cv2: cv ^ 2 $ cv2: Reduce ( cv2 , CurConst );
    A [ 1 ]: cv2 $ B [ 1 ]: a [ 1 ] ^ 2 - A [ 1 ];

--> icv: Inverse ( cv , CurConst );
    q1: Reduce ( icv * t1 , CurConst ) $ q1: expand ( q1 );

--> t1: a [ 1 ] * q1;
    h0: t0 + t1 $ gx [ 1 ]: h0; gv [ 1 ]: subst ( v , x , h0 );

--> /*
    新たな制約条件B[1]と新たな最小多項式gv[1]が生成されたので、
    Const CurConst を後進する必要があるので以下の命令をする
    */

    cn: [ a [ 1 ] , B [ 1 ] ] $ Const: cons ( cn , Const );
    Ω: ω ^ 2 + ω + 1 $
    cn: [ ω , Ω ] $ Const: cons ( cn , Const ) $
    CurConst: cons ( [ v , gv [ 1 ] ] , Const );

/*拘束条件作成は終*/

--> /* 第5ステップ P=3 */

--> /* Gal11:[1,4,5,8,9,12,13,16,17,20,21,24]$ */

```

```

--> Gal21:[ 1, 8, 17, 24] $
      Gal22:[ 4, 12, 13, 21] $
      Gal23:[ 5, 9, 16, 20] $

--> N2:length ( Gal21 );

--> vx1L:makelist ( x - v [ Gal21 [ i ] ], i, 1, N2 );
      vx2L:makelist ( x - v [ Gal22 [ i ] ], i, 1, N2 );
      vx3L:makelist ( x - v [ Gal23 [ i ] ], i, 1, N2 );

--> h0: apply ( "*" , vx1L );
      h1: apply ( "*" , vx2L );
      h2: apply ( "*" , vx3L );

--> h0: ev ( h0 , VivL ) $ h0: Reduce ( h0 , CurConst );
      h1: ev ( h1 , VivL ) $ h1: Reduce ( h1 , CurConst );
      h2: ev ( h2 , VivL ) $ h2: Reduce ( h2 , CurConst ) $

      t0:( h0 + h1 + h2 ) / 3 $      t0: Reduce ( t0 , CurConst );
      t1:( h0 + ω * h1 + ω ^ 2 * h2 ) / 3 $ t1: Reduce ( t1 , CurConst ) $
      t2:( h0 + ω ^ 2 * h1 + ω * h2 ) / 3 $ t2: Reduce ( t2 , CurConst ) $

--> /*HTML用出力*/
      t1: expand ( t1 ) $ t2: expand ( t2 ) $
      mp: hipow ( t1 , x );
      a2: coeff ( t1 , x , mp );
      b2: coeff ( t2 , x , mp );
      /*出力終了*/

--> t1: expand ( t1 ) $ a2: coeff ( t1 , x , hipow ( t1 , x ) ) $
      t2: expand ( t2 ) $ b2: coeff ( t2 , x , hipow ( t2 , x ) ) $

      ia2: Inverse ( a2 , CurConst ) $
      ib2: Inverse ( b2 , CurConst ) $
      q1: Reduce ( ia2 * t1 , CurConst ) $ q1: expand ( q1 );
      q2: Reduce ( ib2 * t2 , CurConst ) $ q2: expand ( q2 );

--> /*HTML 出力用*/
      ia2: Inverse ( a2 , CurConst );
      ib2: Inverse ( b2 , CurConst );

--> d2: a2 ^ 3 $ d2: Reduce ( d2 , CurConst ) $ d2: expand ( d2 );
      A [ 2 ]: d2 $ B [ 2 ]: a [ 2 ] ^ 3 - A [ 2 ];

      id2: Inverse ( d2 , CurConst );
      ev2: a2 * b2 $ ev2: Reduce ( ev2 , CurConst );
      ev2: Reduce ( ev2 * id2 , CurConst ) $ ev2: expand ( ev2 ) * a [ 2 ] ^ 2 ;

```

```

--> t1:a[2]*q1;t2:ev2*q2;

--> t2:Reduce(t2, CurConst)$t2:expand(t2);

--> ratvars(a[2])$ratsimp(t1);ratsimp(t2);
    gx[2]:t0+t1+t2;gv[2]:subst(v,x,gx[2]);

--> /*    以上で3乗根多項式が求められた    */

-- hipow(gx[2],x);
> c4:coeff(gx[2],x,4);c3:coeff(gx[2],x,3);c2:coeff(gx[2],x,2);c1:coeff(gx[
    2],x,1);c0:coeff(gx[2],x,0);

--> /* 拘束条件の更新 */

    cn:[a[2],B[2]]$Const:cons(cn,Const);

    CurConst:cons([v,gv[2]],Const);

/*拘束条件の更新完了*/

--> /* 第6ステップ    P=2 */

--> ratvars(x)$

--> Gal31:[1,8]$
    Gal32:[17,24]$

--> N3:length(Gal31);

--> vx1L:makelist(x-v[Gal31[i]],i,1,N3);
    vx2L:makelist(x-v[Gal32[i]],i,1,N3);

--> h0:apply("*",vx1L);
    h1:apply("*",vx2L);

--> h0:ev(h0,VivL)$h0:Reduce(h0,CurConst);
    h1:ev(h1,VivL)$h1:Reduce(h1,CurConst)$
    t0:expand((h0+h1)/2);t1:expand((h0-h1)/2);

--> pw:hipow(t1,x);
    t1:expand(t1)$cv1:coeff(t1,x,hipow(t1,x));cv0:coeff(t1,x,0);

--> t1:expand(t1)$cv1:coeff(t1,x,hipow(t1,x))$

    dv1:cv1^2$dv1:Reduce(dv1,CurConst)$dv1:expand(dv1);
    A[3]:dv1$B[3]:a[3]^2-A[3];

```

```

icv1: Inverse ( cv1 , CurConst );
q1: Reduce ( icv1 * t1 , CurConst ) $ q1: expand ( q1 );

--> /*HTML出力用*/

dv1: expand ( dv1 ); ratvars ( a [ 2 ] ) $ dv1: ratsimp ( dv1 );

/*HTML 終了*/

--> t1: a [ 3 ] * q1;
--> gx [ 3 ]: t0 + t1; gv [ 3 ]: subst ( v , x , gx [ 3 ] );
--> /* 拘束条件の更新 */

cn: [ a [ 3 ] , B [ 3 ] ] $ Const: cons ( cn , Const );

CurConst: cons ( [ v , gv [ 3 ] ] , Const );

/*拘束条件の更新完了*/

--> /* 第7ステップ */

--> Gal41: [ 1 ] $
Gal42: [ 8 ] $

--> N4: length ( Gal41 );

--> vx1L: makelist ( x - v [ Gal41 [ i ] ] , i , 1 , N4 );
vx2L: makelist ( x - v [ Gal42 [ i ] ] , i , 1 , N4 );

--> h0: apply ( "*" , vx1L );
h1: apply ( "*" , vx2L );

--> h0: ev ( h0 , VivL ) $ h0: Reduce ( h0 , CurConst );
h1: ev ( h1 , VivL ) $ h1: Reduce ( h1 , CurConst );

t0: expand ( ( h0 + h1 ) / 2 ); t1: expand ( ( h0 - h1 ) / 2 );

--> t1: expand ( t1 ) $ cv1: coeff ( t1 , x , hipow ( t1 , x ) ) $

dv1: cv1 ^ 2 $ dv1: Reduce ( dv1 , CurConst ) $ dv1: expand ( dv1 );
A [ 4 ]: dv1 $ B [ 4 ]: a [ 4 ] ^ 2 - A [ 4 ];

icv1: Inverse ( cv1 , CurConst ) $
q1: Reduce ( icv1 * t1 , CurConst ) $ q1: expand ( q1 );

```

```

--> t1:a[4]*q1$
    gx[4]:expand(t0+t1);gv[4]:subst(v,x,gx[4]);
--> /* 拘束条件の更新 */

cn:[a[4],B[4]]$Const:cons(cn,Const);

CurConst:cons([v,gv[4]],Const);

/*拘束条件の更新完了*/
--> W:solve(gx[4],x);
--> B[1];B[2];B[3];B[4];Ω;
--> rsoL:[]$
    for i:1 thru N do (
        s:rhs(SoL[i]),s:Reduce(s,CurConst),
        rsoL:endcons(s,rsoL)
    )$
--> rsoL;
--> rw:allroots(Ω)$fw:rhs(rw[1]);

for i:1 thru 4 do (B[i]:subst(fw,ω,B[i]))$

ra1:allroots(B[1])$fa1:rhs(ra1[1]);

for i:2 thru 4 do (B[i]:subst(fa1,a[1],B[i]))$

ra2:allroots(B[2])$fa2:rhs(ra2[1]);

for i:3 thru 4 do (B[i]:subst(fa2,a[2],B[i]))$

ra3:allroots(B[3])$fa3:rhs(ra3[1]);

for i:4 thru 4 do (B[i]:subst(fa3,a[3],B[i]))$

ra4:allroots(B[4])$fa4:rhs(ra4[1]);

-- AnsLf:[]$
> for i:1 thru 4 do (
    z:rsoL[i],z:subst(fw,ω,z),z:subst(fa1,a[1],z),z:subst(fa2,a[2],z),z:
    subst(fa3,a[3],z),z:subst(fa4,a[4],z),

```

```
z: expand ( z ),  
AnsLf: endcons ( z , AnsLf )  
)$  
AnsLf;  
--> allroots ( fx );
```
