

```
--> load ( gcdex ) $  
--> /*===== subroutine 1 =====*/  
--> /*  
以下は逆元を求めるサブルーチンプログラム  
使い方
```

A: 逆元を求める元
Const: 代数体を規定しているリスト

例えば Const:[[v,gv[0]],[a[1],B[1]]] など
gv[0]: 最小多項式 変数v
B[1]: 添加される数a[1]が満たす冪根方程式

具体的には Const:[[v,v^8-v^6+v^4-v^2+1],[a[1],a[1]^2-5/4]]\$

```
*/  
--> Inverse ( A , Const ) := block (
```

[Nconst , vn , Tn , rwn , rpn] ,

Nconst : length (Const) ,
vn : Nconst ,
varL : [] ,
maxpL : [] ,

Tn : 1 ,
for i : 1 thru Nconst do (

```
con : Const [ i ] ,  
y [ i ] : con [ 1 ] , varL : endcons ( y [ i ] , varL ) ,  
D [ i ] : con [ 2 ] ,  
pw [ i ] : hipow ( D [ i ] , y [ i ] ) , maxpL : endcons ( pw [ i ] , maxpL ) , Tn : Tn * pw [ i ]  
) ,  
/* 基底の次数の組み合わせ
```

Tn: pw[1]*pw[2]*pw[3] 2*3*2=12
pwL: 基底次数の組み合わせのリスト
[[0,0,0],[0,0,1],[0,1,0],[0,1,1],[0,2,0],[0,2,1],

[1,0,0],[1,0,1],[1,1,0],[1,1,1],[1,2,0],[1,2,1]]

rwn: 繰り返し同じ数を書く数(re-wright number)

rpn: (repetition number)

例えば上の例ではリスト[x1,x2,x3]のx3の例でいうとx2だけをみると

[0,0,1,1,2,2,0,0,1,1,2,2]となっているが、この

[0,0,1,1,2,2]の繰り返しが2回繰り返されている。

この数を指定する数

```
Tn pw[i] rwn rpr  
12 ÷ 2 = 6 1=Tn/(pw[1]*rwn)  
6 ÷ 3 = 2 2=Tn/(pw[2]*rwn)  
2 ÷ 2 = 1 6=Tn/(pw[3]*rwn)
```

という関係式があるので下記のプログラムとなる

*/

```
pwL:[],  
for i:1 thru Tn do ( pwL:endcons([],pwL)),  
  
rwn:Tn,  
for i:1 thru Nconst do (  
  
    rwn:rwn / pw[i],  
    rpn:Tn/(pw[i]^rwn),  
    n:1,  
  
    for j:1 thru rpn do (  
  
        for k:1 thru pw[i] do (  
  
            for m:1 thru rwn do (  
                pwL[n]:endcons(k-1,pwL[n]),n:n+1  
            )  
        )  
    ),  
    baseL:[],  
  
    for i:1 thru Tn do (  
        b:1,  
        for j:1 thru vn do ( b:b * varL[j]^pwL[i][j]),  
        baseL:endcons(b,baseL)
```

```

),
coefL:makelist( c[i], i, 0, Tn - 1),
F:sum( coefL[i] * baseL[i], i, 1, Tn),
W:F * A,

for i:1 thru Nconst do (
W:remainder( W, Const[i][2], varL[i])
),
W:expand( W),
CeL:[],
for i:1 thru Tn do (
ce:W,
for j:1 thru vn do ( ce:coeff( ce, varL[j], pwL[i][j])),

CeL:endcons( ce, CeL)

),
CeL[1]:CeL[1]-1,
SLV:solve( CeL, coefL),
IA:sum( coefL[i] * baseL[i], i, 1, Tn),
IA:ev( IA, SLV)
) $
```

--> /*===== subroutine 2 =====*/

--> /*
以下は、代数体の次数を低減させるサブルーチンプログラム

Const: 代数体を規定しているリスト

例えば Const:[[v,gv],[a[1],B[1]]] など

gv[i]: 現在の体で使用されている v の最小多項式

B[1]: 添加される数a[1]が満たす冪根方程式

具体的には Const:[[v,v^8-v^6+v^4-v^2+1],[a[1],a[1]^2-5/4]]\$

*/

--> Reduce(A, Const) := block(

crn:length(Const),

for i:1 thru crn do (A:remainder(A, Const[i][2], Const[i][1])),

A

```
) $  
--> /*===== main program =====*/  
--> fx : x ^ 3 - 3 * x + 1;  
    v0 : α + 2 * β + 3 * γ;  
    N : 3 $ NN : N !$  
  
--> /*  
3次方程式 fx=0の根を (α, β, γ) とするとき  
(α,β,γ)の全ての置換の組をリスト化する命令  
  
permutations([α,β,γ])  
  
*/  
--> abcL:[ α , β , γ ]$  
    abcpL:listify( permutations( [ α , β , γ ] ) );  
  
--> viL:makelist( v[ i ] , i , 1 , NN );  
  
--> V( u , w , y ) := u + 2 * w + 3 * y $  
  
--> VpL:map( lambda( [ x ] , apply( V , x ) ) , abcpL );  
  
--> VabcL:map( lambda( [ x , y ] , x = y ) , viL , VpL );  
  
--> vxL:makelist( x - v[ i ] , i , 1 , NN );  
  
--> /* 第1ステップ
```

fxを(x-α), (x-β), (x-γ)で順番に割り算してゆく。
divideという命令を使う

その余りが全てゼロと言う条件を課すと良い。

fx/(x-a)の余り	$\alpha^3 - 3\alpha - 1$
その商を(x-b)で割ったときの余り	$\beta^2 + \alpha\beta + \alpha^2 - 3$
更にその商を(x-c)で割ったときの余り	$\gamma + \beta + \alpha$

を使う */

```
--> fx1:divide( fx , x - α , x );  
--> fx2:divide( fx1[ 1 ] , x - β , x );  
--> fx3:divide( fx2[ 1 ] , x - γ , x );
```

```

--> /*第2ステップ 其の二
終結式を使うのだが eliminateでなくて
resultantを使った方が使いやすい
*/
--> r1:resultant(v-v0,fx3[2],y);
--> r2:resultant(r1,fx2[2],β);
--> Gv:resultant(r2,fx1[2],α);
--> Gv:factor(Gv);
--> pV:hipow(Gv,v)$
if pV=NN then gv[0]:Gx else gv[0]:part(Gv,1)$
gv[0];
--> /*ここ重要 拘束条件のリスト作成

```

Const:[]\$ 巡回拡大の際に現れる2項方程式B[i]とその根として添加される数a[i]を
巡回拡大が現れる度に拘束条件リストに付け加えられるリスト
Const:cons([a[i],B[i]],const); という命令で積み重ねる

CurConst:[]\$ 高速条件Consにその時点での最小多項式の条件を加えた高速条件
CurConst:cons([v,gv[i]],Const); /*

/*現時点での单拡大体F(v)上での拘束条件作成は以下の通り*/;

```

--> Ω:ω^2+ω+1$
Const:[ [ ω , Ω ] ] $
CurConst:[] $
CurConst:cons( [ v , gv[0] ] , Const ) ;

--> fg0:factor(fx,gv[0]);

--> AnsL:solve(fg0,x);

--> an:[] $

--> for i:1 thru 3 do ( an:endcons(rhs(AnsL[i]),an)) $
an;

--> sol:map(lambda([y,x],y=x),[k[1],k[2],k[3]],an);

--> kipL:listify( permutations([k[1],k[2],k[3]]));
--> V(u,w,y):=u+2*w+3*y$

--> VpL:map(lambda([x],apply(V,x)),kipL);

```

```

--> fix:0 $
  for i:1 thru NN do ( vkev:expand( ev( VpL[ i ] , sol ) ), if vkev=v then fix:i ) $
    fix;

--> abc:[ α, β, γ ] $
  aki:map( lambda( [ x, y ], x=y ), abc, kipL[ fix ] );
  AnsL:ev( aki, sol );

--> VivL:expand( ev( VabcL, AnsL ) );

--> check:[] $
  for i:1 thru NN do (
    z:remainder( subst( rhs( VivL[ i ] ), v, gv[ 0 ] ), gv[ 0 ] ),
    check:endcons( z, check )
  ) $
  check;

--> /* 第2ステップ
   3次多項式のGvが因数分解がされ3次の多項式がgv[0]となった。
   従って ガロア群はGal0=[1,4,5] のA3がガロア群G0と
   なることが分かった
   以下の計算は Gal0=[1,4,5]から Gal1=[1]への
   計算である Gal0/Gal1=3 である
 */
CurConst;
h0:ev( x-v[ 1 ], VivL );
h1:ev( x-v[ 4 ], VivL );
h2:ev( x-v[ 5 ], VivL );
t0:expand( ( h0 + h1 + h2 ) / 3 ) $ t0:Reduce( t0, CurConst );

t1:expand( ( h0 + ω * h1 + ω ^ 2 * h2 ) / 3 ) $ t1:Reduce( t1, CurConst );

t2:expand( ( h0 + ω ^ 2 * h1 + ω * h2 ) / 3 ) $ t2:Reduce( t2, CurConst );

--> T1:expand( t1 ^ 3 ) $ T1:Reduce( T1, CurConst );
t12:t1 * t2 $ t12:Reduce( t12, CurConst );

--> A[ 1 ]:T1 $ B[ 1 ]:a[ 1 ] ^ 3 - A[ 1 ]; t1:a[ 1 ] $
  IA[ 1 ]:Inverse( A[ 1 ], CurConst );

--> t2:( a[ 1 ] ^ 2 ) * t12 * IA[ 1 ] $ t2:factor( t2 );

--> h0:t0 + t1 + t2 $
  gx[ 1 ]:h0;
  gv[ 1 ]:subst( v, x, h0 );

```

```
--> gv[0];A[1];B[1];gv[1];
--> Const:cons([a[1],B[1]],Const);
CurConst:[]$  
CurConst:cons([v,gv[1]],Const);

--> AnsL;

--> AL:[]$  
for i:1 thru 3 do (
z:Reduce(rhs(AnsL[i]),CurConst),  
AL:endcons(z,AL)
) $  
AL;

--> Num:[]$  
wf:allroots(Ω)$Num:endcons(wf[1],Num);

B1f:ev(B[1],Num)$b1f:allroots(B1f)$Num:endcons(b1f[1],Num);

rAL:ev(AL,Num)$ rAL:expand(rAL);
--> allroots(fx);
--> /*rALとallroots(fx)を比較すると一致している。方程式の解き方が正しい*/
```
